

Hotline IFTIS



Участники и их роли



Инженер-конструктор и капитан : Земсков
Станислав

Инженер-конструктор: Ярков Андрей

Инженер-электронщик и архивариус: Ефименко
Глеб

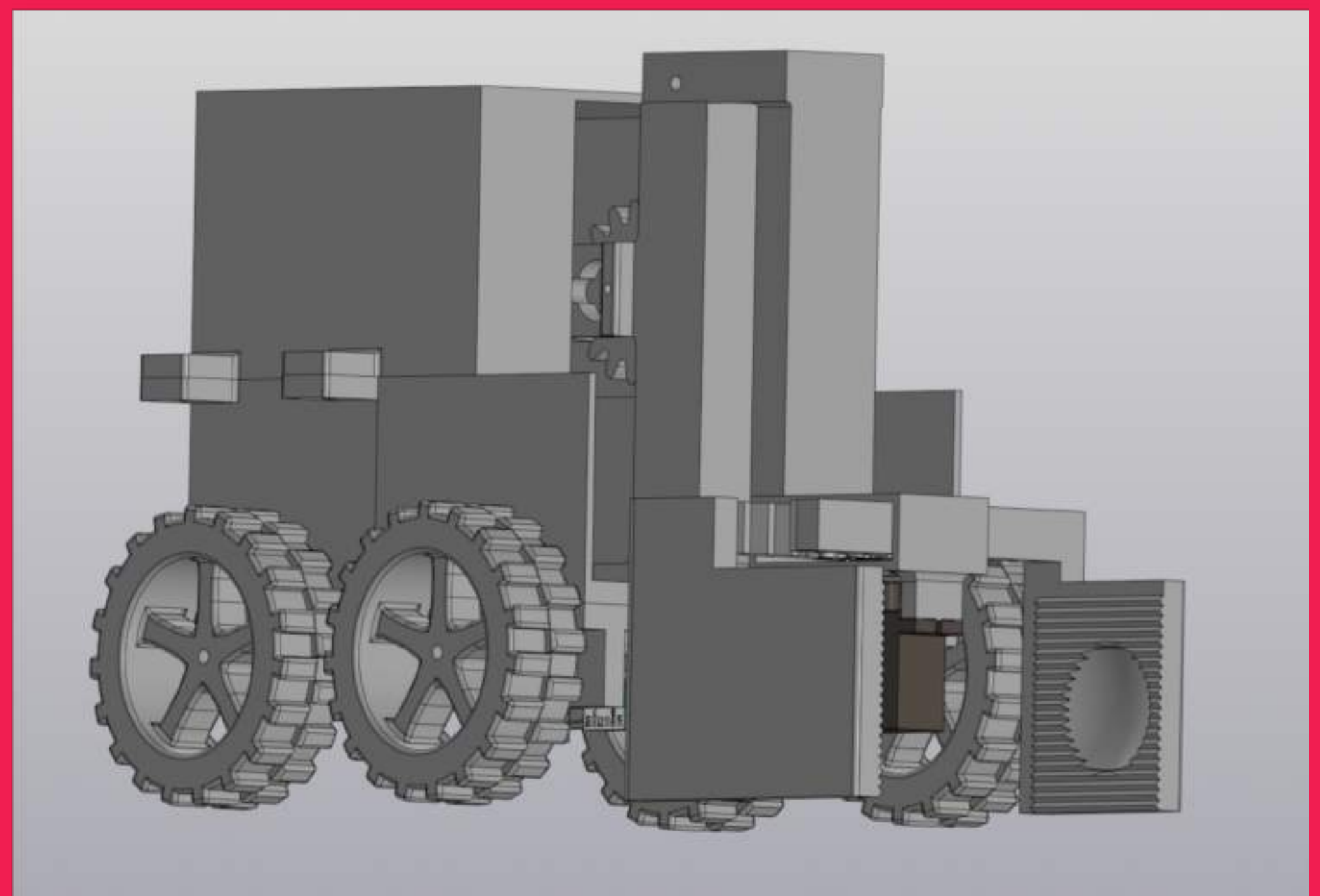
Инженер-электронщик: Улбутов Клим

Инженер-программист: Повтарев Кирилл

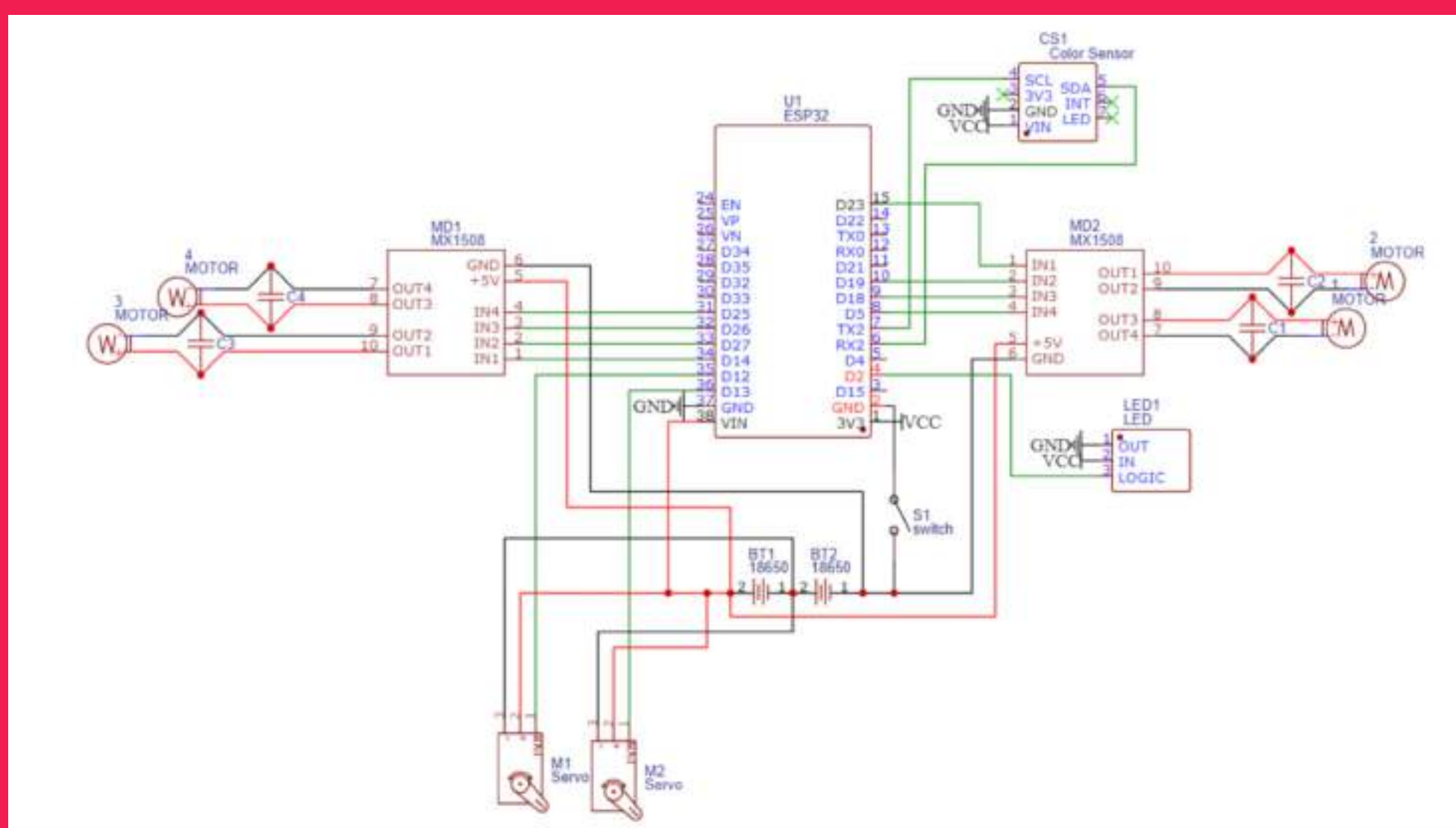
Конструирование



1. Использование колесной базы обеспечивает оптимальную скорость, чего не дал бы гусеничный механизм.
2. Размер ходовой части подобран так, что все препятствия (в виде камней) преодолеваются без проблем, при этом допустимые габариты не превышены.
3. Закрытый корпус дает дополнительную защиту для электроники , а использование быстросъемной крыши позволяет без проблем устранять возникающие проблемы в конструкции.



Электроника



1. Микроконтроллер с высокопроизводительным процессором, отвечающий за обработку данных от датчиков и управление исполнительными механизмами.
2. Модуль беспроводной связи для дистанционного управления и передачи данных.
3. Литий-ионная аккумуляторная батарея с высокой плотностью энергии.
4. Электромоторы для движения колес.
5. Механизм с электромотором, который может поворачиваться в заданный угол и удерживать текущее положение.